Boston Dynamics Spot® + Trimble X7

自律四足歩行ロボットと
点群計測ソリューションの統合でDXを加速！

Boston Dynamics社Spot®の自律的な機動性とTrimble社のセンサーの制御をFieldLink（フィールドリンク）という、ひとつのソフトウエアに集約しました。Spotを全自動で、あるいは遠隔からナビゲートしながら、建築、土木、インフラ、プラントなど過酷な現場における点群計測、進捗モニタリングなどの反復的なタスクを自動化します。

自らドッキングステーションまで戻り、しゃがみ込んで充電を開始

Trimble

Spot 仕様表

カテゴリー	項目	仕様
重量	本体重量（バッテリー装着時）	32.7 kg
外寸	歩行時	1100 mm（L）× 500 mm（W）× 520 ～ 700 mm（H）
	お座り時	1100 mm（L）× 500 mm（W）× 191 mm（H）
自由度	自由度	12
歩行速度	最大	1.6 m/秒
動作環境	保護等級	IP54
	動作温度	-20C ～ +45C
	傾斜角	+/- 30 °
	階段（米国建築基準法に準じる）	踏面255-280 mmに対して蹴上175 mm
	最大段差	300 mm
バッテリー	容量	605 Wh
	最高電圧	58.8 V
	平均作動時間（ペイロード無し）	90分
	スタンバイ時	180分
	充電出力	400 W
	最大充電 電流	7 A
	充電時間	約120分
	重量	5.2 kg
カメラ	搭載数	5個（前面左、前面右、左側面、右側面、後面）
	画角	360 °
	機能	白黒魚眼、深度（距離情報）
		赤外線
ペイロード	ステレオカメラ計測範囲	～ 4 m
	最大積載重量	14 kg
	ポートへの供給電源（最大）	150 W
	ペイロードポート	2
	T-slot レール　ボルトサイズ	M5 × 1.0
通信	Wi-Fi	2.4Ghz and 5Ghz
		802.11 b/g/n and 802.11ac
	Ethernet	1000Base-T

※掲載されている各値は、環境により変動します。
※Trimble及びロゴは米国Trimble社の商標登録です。
※Microsoft/Windows/HoloLens及びロゴは米国Microsoft社の商標登録です。
※Bluetooth及びロゴはBluetooth SIG社が所有しています。
※本資料は2020年5月に発行されたものです。
※ご注意：本カタログに掲載した製品及び製品の技術（ソフトウェア含む）は、
「外国為替及び外国貿易法」等に定める規制貨物等（技術を含む）に該当します。
輸出する場合には政府許可取得等適切な手続きをお取りください。

2CJ-H6LT-1(2201-2)BS

株式会社 ニコン・トリンブル
https://www.nikon-trimble.co.jp/

ビルディングソリューション推進部
〒144-0035　東京都大田区南蒲田2-16-2
テクノポート大樹生命ビル
bc_info@nikon-trimble.co.jp

ビルディングHP　Facebook　Youtube